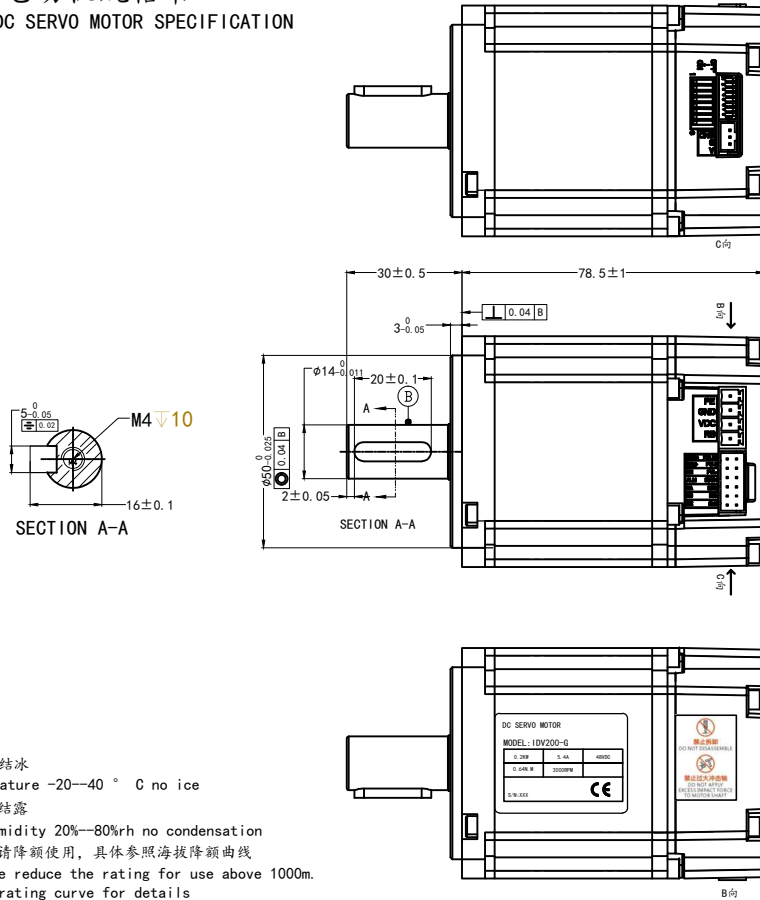


永磁直流伺服电动机规格书
PERMANENT MAGNET DC SERVO MOTOR SPECIFICATION



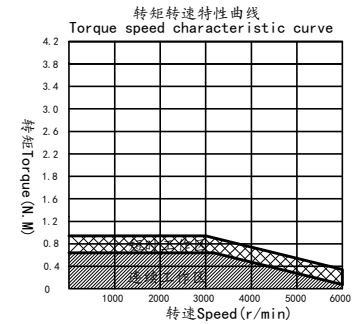
使用说明:
Instructions

使用环境温度-20--40° C不结冰
Operating ambient temperature -20--40 ° C no ice
使用环境湿度20%--80%RH不结露
Operating environment humidity 20%--80%rh no condensation
1000m以下使用, 1000m以上请降额使用, 具体参照海拔降额曲线
For use below 1000m, please reduce the rating for use above 1000m.
Refer to the altitude derating curve for details

参数列表
parameters List

额定电压 Rated Voltage (V)	48	线电阻 Line-Line Resistance (Ω)	0.71±10% (20℃)	磁编接线顺序 magnetic encoder wiring sequence								电机绕组接线顺序 Motor winding wiring sequence							
额定功率 Rated Power (W)	200	线电感 Line-Line Inductance (mH)	0.94±20% (20℃)	颜色 Color									序号 Serial number						
额定电流 Rated Current (A)	5.4	转动惯量 Rotor inertia (×10 ⁻⁴ kg/m ²)	0.2	定义 Definition									颜色 Color						
峰值电流 Peak Current (A)	8.1	绝缘等级 Insulation Class	F	颜色 Color									定义 Definition						
额定转速 Rated Speed (rpm)	3000	绝缘电阻 Insulation resistance	DC500V ≥10MΩ	定义 Definition															
最高转速 Peak Speed (rpm)	4000	防护等级 Protection class	IP65	CTQ SIGN: Customer Process Law 材料符合ROHS要求All Material Are To Be Rohs Compliant										深圳锐特机电技术有限公司 Shenzhen Rtelligent Technology Co.,Ltd					
额定转矩 Rated Torque (N.M)	0.64	允许最大径向负载Maximum allowable radial load (N)	210	NAMES	SIGNATURE		DATE		Unspecified tolerance		视角 FIRST ANGLE METHOD	比例 SCALE	单位 UNIT	变更标识 ECN SIGN	名称 TITLE	IDV200-G			
峰值转矩 Peak Torque (N.M)	0.96	允许最大轴向负载Maximum allowable axial load (N)	50	设计 DESIGN	ZHANG		2023-05-04		常规公差:Tolerances 角度Angles±0.1° 倒角Chamfer±0.3 Unit:mm GB/T1804-M ISO2768-1 ClassM			1:1	mm	*	图号 DWG. NG	/			
反电势 Voltage Constant (V/Krpm)	6.9	重量 Weight (kg)	0.7	标准化 STANDARD							件号 PART NUMBER	1	版本 REV	A	表单编号 Form Code				
力矩系数Torque Coefficient (N.M/A)	0.12			审核 CHECK															

版本 REV	变更号 ECN NO	变更内容 CONTENT CHANGED	处数 NO.	日期 DATE	设计 DESIGN



接线定义:

电源 输入 端口	接口序号	标识	说明
	1	PE	接地
	2	GND	48V电源负极
	3	VDC	48V电源正极, 需要接制动电阻时, 此处同时连接制动电阻的另一端
控制 信号 端口	4	RB	接地
	标识	说明	
	PUL24V	PUL控制信号24V输入	
	PUL5V	PUL控制信号5V输入	
	PUL-	PUL外部指令脉冲输入0V公共端	
	DIR24V	DIR控制信号24V输入	
	DIR5V	DIR控制信号5V输入	
	DIR-	DIR外部指令方向输入0V公共端	
	EN24	外部使能输入24V输入端	
	EN	外部使能输入端输入0V公共端	
	ALM	报警输出端口	
	COM-	报警输出端口外部GND端	
	GND	一体机内部电源GND信号	
	EA	ABZ都为集电极输出, 以EA为例	
	EB		
	EZ		

